

Mini-SPS	Typ	STG-32	STG-115	STG-500/501	STG-550/570	STG-580	STG-600	STG-606	STG-650	STG-680	STG-700	STG-800/810	STG-820	STG-850	STG-860	
Eingänge	digital 0-30V	2	8	2	2	2	2		4	4	2	2	2	4		
	digital 0-48V														4	
	analog 0-30V/10bit		8	3			8									
	analog 0-30V/12bit	3			3				6		2	3	3	6		
	analog 0-48V/12bit														6	
	analog 0-10V/12bit					3				6						
	analog 4-20mA/10bit analog PT1000/10bit		2						6							
Ausgänge	Power digital 1,5A (HSS)	4	8	4	4	4	8		8	8	4	4	4	8	6	
	Power PWM 1,5A (LSS)	1		1	1	1	1		1	1		1		1	1	
	Relais		1													
	analog 0-5V/20mA												1			
	Schrittmotor										1					
	LED (10mA@24V)								13							
Schnittstellen	CAN 2.0A/B	✓			✓			✓	✓		✓	✓	✓	✓	✓	
	Modbus RTU					✓				✓						
	IrDA											nicht unterstützt	nicht unterstützt	nicht unterstützt	nicht unterstützt	
HMI	Status-LED	✓		✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	
	LCD/Keys		✓													
CPU/Speicher	Controller	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	PIC18®	ARM® Cortex®	ARM® Cortex®	ARM® Cortex®	ARM® Cortex®	
	Programm [Byte]	~15000	~11300	~15000	~15000	~14800	~15000	~15000	~15000	~14800	~15000	~48000	~48000	~48000	~48000	
	Daten (max.) [Byte] *	~1190	~1370	~1390	~1190	~1100	~1370	~1190	~1190	~1100	~1190	~14960	~14960	~14960	~14960	
	Parameter [Byte]	~640	~760	~890	~640	~640	~760	~640	~640	~640	~640	~5000	~5000	~5000	~5000	
	Remanenz [Byte] **	32	32	32	32	32	32	32	32	32	32	128+64	128+64	128+64	128+64	
Benchmark (ohne E/A)	ADD_S16/S32/FLOAT [KIPS]	13/12/7	10/9/5,5	11/11/6	13/12/7	13/12/7	12/12/7	13/12/7	13/12/7	13/12/7	13/12/7	13/12/7	184/187/110	184/187/110	184/187/110	184/187/110
	MUL_FLOAT / DIV_FLOAT [KIPS]	7/2,7	6/2,4	7/2,7	7/2,7	7/2,7	7/2,8	7/2,7	7/2,7	7/2,7	7/2,7	7/2,7	99/62	99/62	99/62	99/62
Sonstiges	Temperaturmessung			Platine								CPU	CPU	CPU	CPU	
	Messung Versorgungsspannung			✓			✓									
	Rücksetzen der Applikation	✓		✓	✓	✓		✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	✓	
Funktionen	Standard															
	Basisbausteine															
	Online-Zugriff															
	Flow-Chart		✓									✓	✓	✓	✓	
	CPU-Auslastung					✓				✓	✓	✓	✓	✓	✓	
	Laufzeitmessung	✓ (ms)	✓ (ms)		✓ (ms)	✓ (ms)			✓ (ms)	✓ (ms)	✓ (ms)	✓ (ms)	✓ (µs)	✓ (µs)	✓ (µs)	✓ (µs)
	Numerik												✓	✓	✓	✓
	PID-Regler												✓	✓	✓	✓
	Schieben & Rotieren												✓	✓	✓	✓
	Signalgeneratoren												✓	✓	✓	✓
	Signalverarbeitung												✓	✓	✓	✓
	Sonderfunktionen												✓	✓	✓	✓
	Standardübertragungsglieder												✓	✓	✓	✓
	Taktgenerator 2						✓			✓			✓	✓	✓	✓
E/A-Zugriff	CAN Layer 2	✓			✓			✓	✓		✓	✓	✓	✓	✓	
	Modbus Slave-Konfiguration					✓				✓						
	Display		✓													
	Schrittmotoransteuerung										✓					
	Schnelle Zähler	2 (1kHz)		2 (1kHz)	2 (1kHz)	2 (1kHz)	2 (1kHz)		2 (1kHz)	2 (1kHz)	2 (1kHz)	2 (25kHz)	2 (25kHz)	2 (25kHz)	2 (25kHz)	
	PWM-Messung											✓	✓	✓	✓	
	Encoder-Funktion											✓	✓	✓	✓	

V2.1, 04.02.2020 LSS: Low-Side-Schalter; HSS: High-Side-Schalter; KIPS: x1000 Anweisungen je Sekunde

* Der verfügbare Daten-Speicher wird durch jeden verwendeten Datentyp reduziert (~13Byte/Datentyp auf PIC-Controllern, ~19Byte/Datentyp auf ARM-Controllern)

** Die Anzahl der Schreibzugriffe auf das EEPROM ist begrenzt (~100.000 bei PIC-Controllern, ~1.000.000 bei ARM Controllern [siehe Handbuch])